



让机器人先进入 危险与重复的现场

FIELD ROBOTICS INTEGRATION

AUTONOMOUS NAVIGATION / PATROL / ARM + SENSOR

基于宇树 G1 / Go2-W 的自主导航、安防巡检与机械臂、现场传感器集成。已有安防场景自主导航 Demo，从一条路线、一个检查点、一次告警或数据回传闭环开始。

AVAILABLE NOW / 现有能力

- | | | |
|--------|------------|--------------------------------|
| [01] | 自主导航 | AUTONOMOUS NAVIGATION |
| [02] | 安防场景 Demo | SECURITY PATROL DEMO |
| [03] | 机械臂与传感器可集成 | ARM + FIELD SENSOR INTEGRATION |

01

现场目标

FIELD OBJECTIVE

02

路线与检查点

ROUTE + CHECKPOINTS

03

Demo / 联调

DEMO + INTEGRATION

04

现场验收

ON-SITE ACCEPTANCE

START WITH ONE ROUTE / ONE CHECKPOINT / ONE VERIFIED LOOP

从一个可验证的现场结果开始

独立机器人集成服务，不代表宇树官方。能力以准确硬件版本、配置和现场测试为准。机器人图片为视觉示意，不是客户案例。

MODE

FIELD INTEGRATION

DEMO

AVAILABLE



li.huawei@topsunpower.cc

lihuawei-topsun.github.io/robotics-field-integration/

INDEPENDENT ROBOTICS INTEGRATION / CHINA

